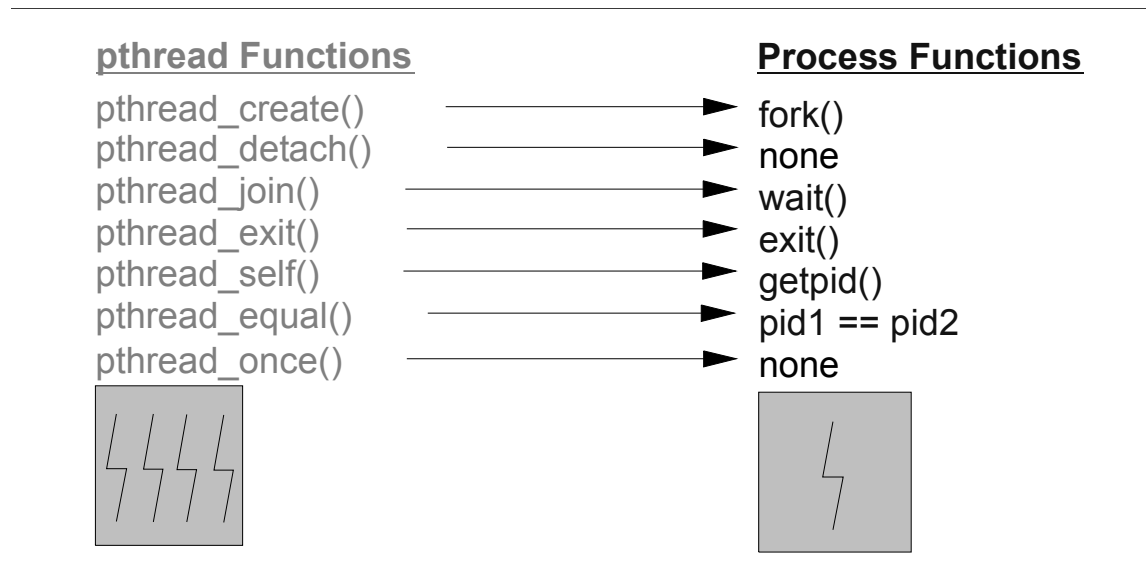


# I Thread POSIX

- Relazione tra modello a processi e a thread
- Creazione di un thread
- Attesa
- Distacco
- Terminazione
- Ricerca e confronto
- Inizializzazione dinamica

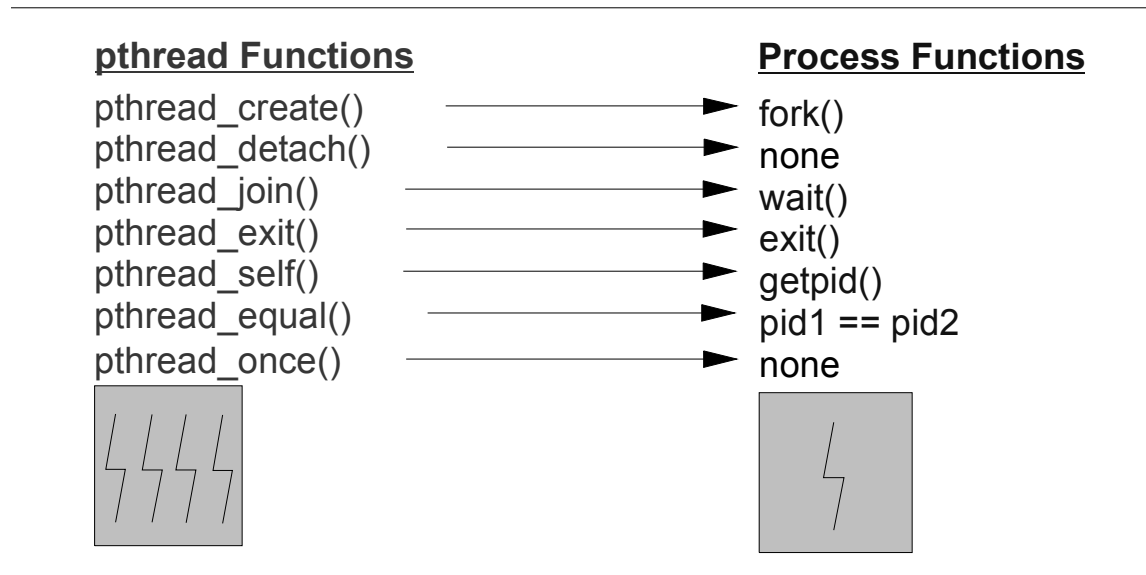
# Relazione tra thread e processi

- Nel modello a processi, un processo è creato, ha una vita ed è terminato. All'atto della creazione è associato con un segmento di codice (un programma) da eseguire.
- Durante la sua vita, eseguirà dormirà, e si bloccherà molte volte. Alla sua terminazione le sue risorse saranno rilasciate in due tempi:
  - ◆ Quanto termina, la memoria assegnata e molte delle sue risorse verranno ritornate al sistema, eccetto lo stack del kernel e il PCB (stato di uscita).
  - ◆ Quando il suo genitore esegue **wait**, le statistiche di esecuzione verranno salvate e lo stato di terminazione del figlio ritornate al genitore.



# Relazione tra thread e processi

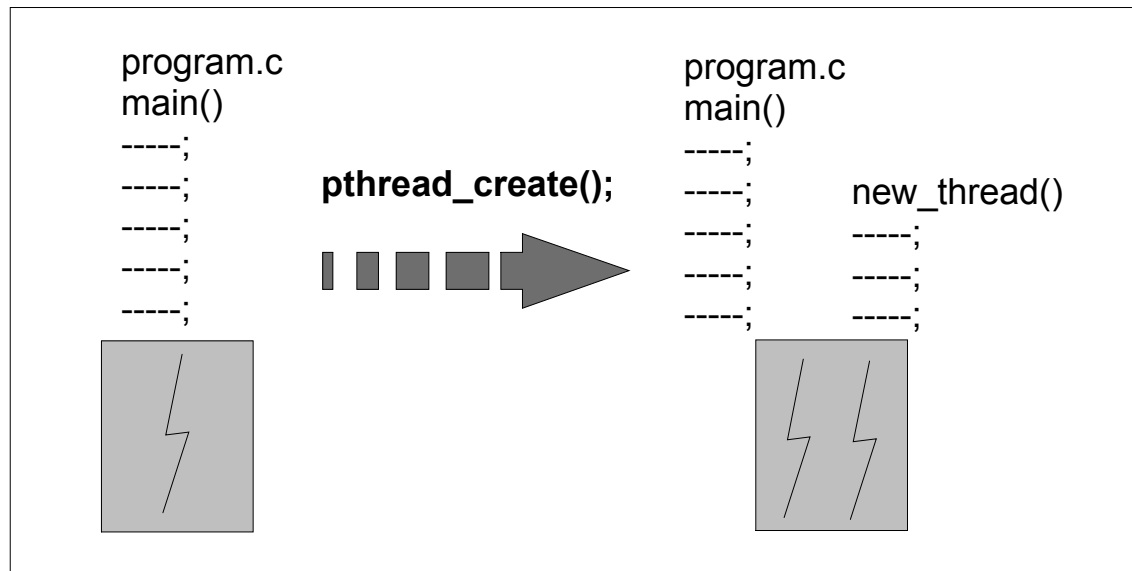
- Nel modello a thread, un thread è creato, ha una vita ed è terminato. All'atto della creazione è associato con un segmento di codice:
  - ◆ un programma da eseguire, se il processo ha un singolo thread,
  - ◆ Una funzione, se il processo è multithreaded.
- Durante la sua vita, eseguirà dormirà, e si bloccherà molte volte. Alla sua terminazione *il programmatore deve fare in modo che le sue risorse siano ritornate al sistema*, con un'operazione di **wait** a livello del thread.



# Creare un thread

- Tutti i processi contengono almeno un thread, detto thread **principale** o **iniziale**, creato automaticamente all'atto della creazione del processo.
- Tutti i thread aggiuntivi vengono creati con

```
int pthread_create(  
    pthread_t      *thread_id,  
    pthread_attr_t *attr,  
    void           * (*start_routine) (void *),  
    void           * arg  
);
```



# Creare un thread

- Tutti i processi contengono almeno un thread, detto thread **principale** o **iniziale**, creato automaticamente all'atto della creazione del processo.
- Tutti i thread aggiuntivi vengono creati con

```
int pthread_create(  
    pthread_t      *thread_id,  
    pthread_attr_t *attr,  
    void           * (*start_routine) (void *),  
    void           * arg  
);
```

- **pthread\_create** è simile alla funzione **fork** usata per creare un nuovo processo, ma con delle differenze; ad esempio, con **fork** l'intero codice è schedato per l'esecuzione.
- **pthread\_create** ritorna in *thread\_id* l'identificativo del nuovo thread.
- Il parametro *attr* è l'oggetto degli attributi, quali la grandezza dello stack, l'indirizzo dello stack, le politiche di priorità e scheduling e lo stato di detach.
- Un thread eredita la maschera dei segnali, la politica di scheduling, e la priorità, ma non eredita i segnali pendenti.

```

#include <pthread.h>
#include <string.h>
#include <stdio.h>
#include <errno.h>

void          fatal_error(int err_num, char *function);
void          thread1_func();

/* Print "Hello World!", then "Good-bye World!" */
main()
{
    pthread_t  tid;
    int        return_val;

    /* Create a new thread to execute thread1_func(). */
    return_val = pthread_create(&tid, (pthread_attr_t *)NULL,
                               (void *(*)(void*))thread1_func,
                               (void *)NULL);

    if (return_val != 0)
        fatal_error(return_val, "pthread_create()");

    /* Wait for the thread to finish executing, then... */
    return_val = pthread_join(tid, (void **)NULL);
    if (return_val != 0)
        fatal_error(return_val, "pthread_join()");

    /* Say Good-bye */
    printf("Good-bye World!\n");
    exit(0);
}

```

**Esempio: Hello World!**

```

/* Print error information, exit with -1 status. */
void
fatal_error(int err_num, char *function)
{
    char *err_string;

    err_string = strerror(err_num);
    fprintf(stderr, "%s error: %s\n", function, err_string);
    exit(-1);
}

/* Function to print "Hello World!". */
void
thread1_func()
{
    printf("Hello World!\n");
    pthread_exit((void *)NULL);
}

```

- Le funzioni Pthread non inizializzano **errno**; ritornano **0** in caso di successo
- Non è detto che un thread è in esecuzione dopo **pthread\_create**; è possibile che esso abbia già finito la sua esecuzione quando la funzione ritorna.
- Se *arg* è un puntatore, **non deve** puntare ad una variabile locale del thread

# Aspettare un thread

- Nel modello a processi, un processo può sospendere la sua esecuzione e attendere la terminazione di un figlio chiamando **wait** o **waitpid**.
- Così il genitore conosce lo stato di terminazione del figlio. Se non lo attende, le risorse di sistema non vengono rilasciate fino alla terminazione del padre.
- Nel modello a thread, le risorse di un thread possono essere reclamate con

```
int pthread_join(  
    pthread_t  
    void  
);  
  
    thread_id,  
    **return_val
```



<b>Time 0</b>	<i>thread_a</i> calls <code>pthread_join()</code> on <i>thread_b</i>
<b>Time 1</b>	<i>thread_b</i> executes
<b>Time 2</b>	<i>thread_b</i> terminates
<b>Time 3</b>	<i>thread_a</i> resumes execution and optionally reaps the exit status from <i>thread_b</i>



# Aspettare un thread

- Nel modello a processi, un processo può sospendere la sua esecuzione e attendere la terminazione di un figlio chiamando **wait** o **waitpid**.
- Così il genitore conosce lo stato di terminazione del figlio. Se non lo attende, le risorse di sistema non vengono rilasciate fino alla terminazione del padre.
- Nel modello a thread, le risorse di un thread possono essere reclamate con

```
int pthread_join(  
    pthread_t          thread_id,  
    void              **return_val  
);
```

- **pthread\_join** sospende il chiamante fino a che *thread\_id* non è terminato.
- Nel modello a processi solo i genitori possono attendere i figli; un thread può invece attendere un qualsiasi altro thread *joinable* nel processo.
- Lo stato di uscita del processo è conservato in *return\_val*.

# Esempio: Hello World! (1/4)

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <errno.h>

#define MAX_THR_MSG      100
#define HELLO_MSG       "Hello World!"

struct thr_rtn {
    int  completed;
    char in_msg[MAX_THR_MSG + 1];
    char out_msg[MAX_THR_MSG + 1];
};

void  fatal_error(int err_num, char *function);
void  thread1_func(struct thr_rtn *msg);

#define check_error(return_val, emsg) {           \
    if (return_val != 0)                         \
        fatal_error(return_val, emsg);          \
}
```

# Esempio: Hello World! (2/4)

```
void fatal_error(int err_num, char *function)
{
    char      *err_string;

    err_string = strerror(err_num);
    fprintf(stderr, "%s error: %s\n", function, err_string);
    exit(-1);
}

void thread1_func(struct thr_rtn *msg)
{
    printf("%s\n", msg->in_msg);
    strcpy(msg->out_msg, msg->in_msg);
    msg->completed = 1;
    pthread_exit((void *)msg);
}
```

# Esempio: Hello World! (3/4)

```
main()
{
    pthread_t    tid;
    int          return_val;
    struct thr_rtn *ptr;
    struct thr_rtn msg;

    /* Initialize parameter to thread1_func() */
    strcpy(msg.in_msg, HELLO_MSG);
    msg.out_msg[0] = NULL;
    msg.completed = 0;

    /* Create a new thread to execute thread1_func() */
    return_val = pthread_create(&tid, (pthread_attr_t *)NULL,
                               (void *(*)(void *))thread1_func,
                               (void *)&msg);
    check_error(return_val, "pthread_create()");

    /* Wait for thread to finish executing */
    return_val = pthread_join(tid, (void **)&ptr);
    check_error(return_val, "pthread_join()");
}
```

# Esempio: Hello World! (4/4)

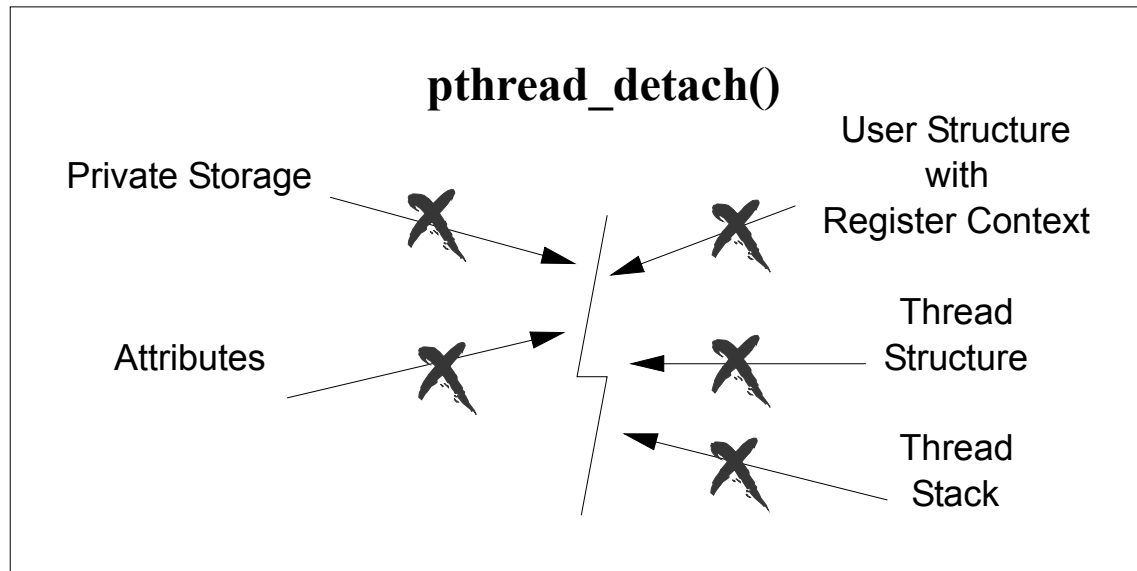
```
/* Check return parameter for validity */
if (ptr != &msg) {
    fprintf(stderr, "ptr != &msg\n");
    exit(-1);
} else if (ptr->completed != 1) {
    fprintf(stderr, "ptr->completed != 1\n");
    exit(-1);
} else if (strcmp(ptr->in_msg, HELLO_MSG) != 0) {
    fprintf(stderr, "ptr->in_msg != %s\n", HELLO_MSG);
    exit(-1);
} else if (strcmp(ptr->out_msg, HELLO_MSG) != 0) {
    fprintf(stderr, "ptr->out_msg != %s\n", HELLO_MSG);
    exit(-1);
}

/* Good-bye */
printf("Good-bye World!\n");
exit(0);
}
```

# Distacco

- Quando un thread si distacca, all'atto della terminazione tutte le sue risorse sono reclamate dal sistema.
- Se un thread è distaccato, il suo stato non è disponibile agli altri thread; per distaccarsi si usa:

```
int pthread_detach(  
    pthread_t      pthread_id  
);
```



# Distacco

- Quando un thread si distacca, all'atto della terminazione tutte le sue risorse sono reclamate da sistema.
- Se un thread è distaccato, il suo stato non è disponibile agli altri thread; per distaccarsi si usa:

```
int pthread_detach(  
    pthread_t      pthread_id  
);
```

- In un qualche momento, per ogni thread nell'applicazione è necessario chiamare o **pthread\_detach** o **pthread\_join**.
- Nel modello a processi si può ottenere lo stesso comportamento eseguendo una “**fork su fork**”.
- Una volta terminato il thread, *pthread\_id* può essere riutilizzato

# Esempio 2 (1/2)

```
#include <pthread.h>

extern void    fatal_error(int err_num, char *function);
extern int     get_user_cmd();
void          thread_func(int cmd);

#define QUIT    0

#define check_error(return_val, msg) {           \
    if (return_val != 0)                         \
        fatal_error(return_val, msg); }

main()
{
    pthread_t   tid;
    int         return_val;
    int         cmd;

    while (1) {

        /* Get the user's command */
        cmd = get_user_cmd();
        if (cmd == QUIT)
            break;

        /* Create a new thread */
        return_val = pthread_create(&tid, (pthread_attr_t *)NULL,
                                   (void *(*)(void*))thread_func,
                                   (void *)cmd);
        check_error(return_val, "pthread_create()");
    }
}
```



## Esempio 2 (2/2)

```
    /* Now detach the thread */
    return_val = pthread_detach(tid);

    check_error(return_val, "pthread_detach()");
}

/* Say Good-bye */
printf("Program Terminating...\n");
exit(0);
}

/* Function to process user's command */
void thread_func(int cmd)
{
    /* Real application processing code goes here... */
    printf("Processing command %d\n", cmd);

    pthread_exit((void *)NULL);
}

int get_user_cmd()
{
    static int i = 5;

    /* Replace this with a "real" get_user_cmd()... */
    return(--i);
}
```

# Terminazione

- Un processo termina chiamando **exit**, oppure ritornando dal **main**; un thread termina chiamando **pthread\_exit** o ritornando dalla funzione.
- Per terminare un thread si usa:

```
void pthread_exit(  
    void    *value_ptr  
);
```

```
thread_a()  
-----;  
-----;  
-----;  
-----;  
pthread_exit()    ;
```



**Note:** Termination does not free the resources owned by the thread. To release resources, a thread must be detached or joined.

# Terminazione

- Un processo termina chiamando **exit**, oppure ritornando dal **main**; un thread termina chiamando **pthread\_exit** o ritornando dalla funzione.
- Per terminare un thread si usa:

```
void pthread_exit(  
    void    *value_ptr  
);
```

- *value\_ptr* è lo stato di uscita. Questo valore è ritornato al processo che chiama **pthread\_join**; se il thread è distaccato, il valore si perde.
- Un thread può uscire con un *value\_ptr* che punta ad una struttura dati contenente informazioni dettagliate.
- Se un thread ha chiamato **pthread\_cancel** per un altro thread, questo può liberare le risorse usando **pthread\_cleanup\_push** e **pthread\_cleanup\_pop**

# Esempio 3 (1/3)

```
#include <pthread.h>
#include <string.h>
#include <stdio.h>
#include <errno.h>

void          thread1_func(), thread2_func(), fatal_error();
int          *thread3_func();

#define check_error(return_val, msg) {          \
    if (return_val != 0)                        \
        fatal_error(return_val, msg); }

int          second_thread = 2;
int          third_thread = 3;

main()
{
    pthread_t  tid[3];
    int        i, return_val;
    long       val;

    /* Create thread #1 */
    return_val = pthread_create(&tid[0], (pthread_attr_t *)NULL,
                               (void *(*)(void*))thread1_func,
                               (void *)NULL);
    check_error(return_val, "pthread_create() - 1");

    /* Create thread #2 */
    return_val = pthread_create(&tid[1], (pthread_attr_t *)NULL,
                               (void *(*)(void*))thread2_func,
                               (void *)NULL);
    check_error(return_val, "pthread_create() - 2");
```

## Esempio 3 (2/3)

```
/* Create thread #3 */
return_val = pthread_create(&tid[2], (pthread_attr_t *)NULL,
                            (void *(*)(void*))thread3_func,
                            (void *)NULL);
check_error(return_val, "pthread_create() - 3");

/* Wait for the threads to finish executing.
 * Print out each thread's return status.*/
for (i = 0; i < 3; i++) {
    return_val = pthread_join(tid[i], (void *)&val);
    check_error(return_val, "pthread_join()");
    printf("Thread %d returned 0x%x\n", tid[i], val);
}

/* Say Good-bye */
printf("Good-bye World!\n");
exit(0);
}

/* Print error information, exit with -1 status. */
void fatal_error(int err_num, char *function)
{
    char *err_string;

    err_string = strerror(err_num);
    fprintf(stderr, "%s error: %s\n", function, err_string);
    exit(-1);
}
```

# Esempio 3 (3/3)

```
/* Thread functions */

void thread1_func()
{
    printf("Hello World! I'm the first thread\n");
    pthread_exit((void *) 1);
}

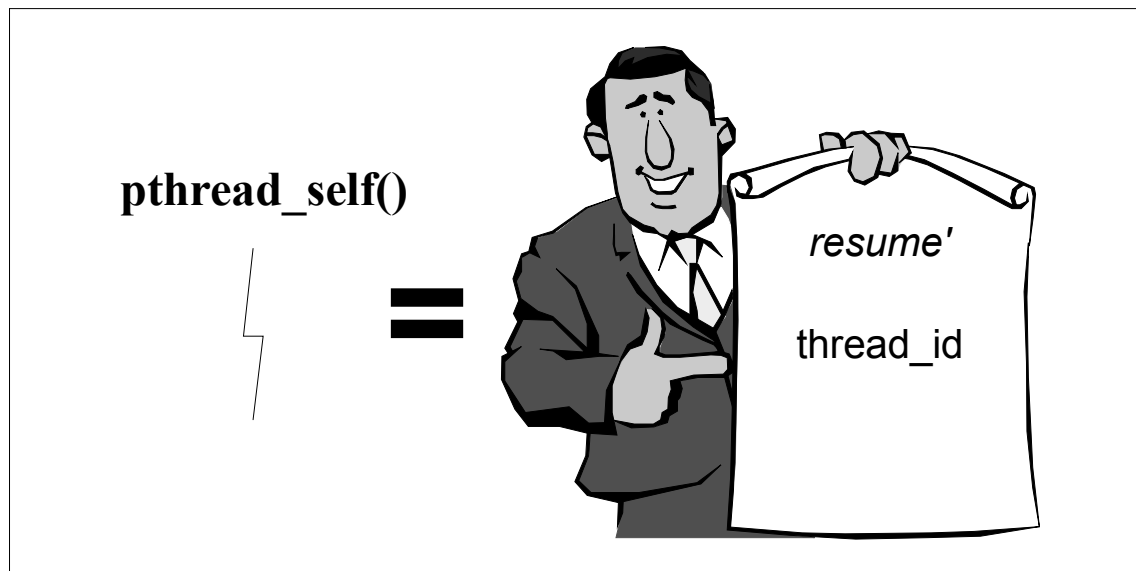
void thread2_func()
{
    printf("Hello World! I'm the second thread\n");
    pthread_exit((void *)&second_thread);
}

int *thread3_func()
{
    printf("Hello World! I'm the third thread\n");
    return((void *)&third_thread);
}
```

# Ricerca e confronto

- L'identificativo del processo è ritornato da **getpid** ed è di tipo **pid\_t**; ciascun thread è individuato univocamente da un identificativo di tipo *pthread\_t*.
- Per ottenere l'identificativo del thread corrente si usa:

```
pthread_t pthread_self( void );
```



# Identificativo di thread

- L'identificativo del processo è ritornato da **getpid** ed è di tipo **pid\_t**; ciascun thread è individuato univocamente da un identificativo di tipo *pthread\_t*.
- Per ottenere l'ID del thread corrente si usa:

```
pthread_t pthread_self(void);
```

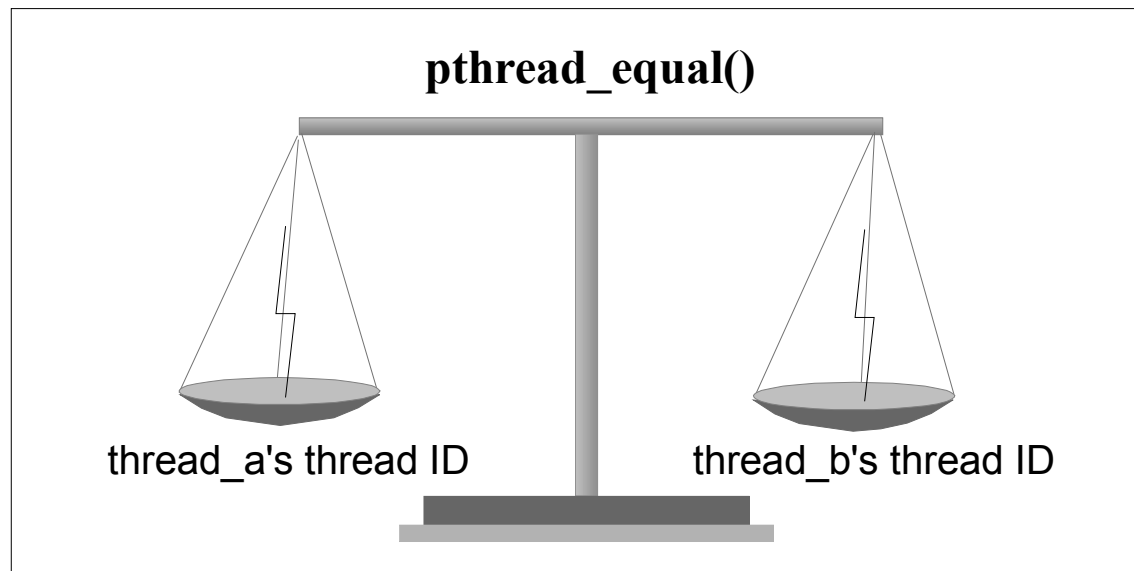
- Gli ID sono unici all'interno di ogni singolo processo.
- Nel modello a processi, **pid\_t** può essere un **long** e si può usare un operatore di confronto **==**. Nei thread, **pthread\_t** è un tipo *opaco*, e potrebbe essere una struttura.



# Confronto

- Per confrontare gli ID di due thread bisogna usare:

```
int pthread_equal(  
    pthread_t    thread1,  
    pthread_t    thread2);
```



# Esempio 4 (1/2)

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
#include <errno.h>

extern void    fatal_error(int err_num, char *function);
void          thread_func();
pthread_t     main_thread, child_thread;

main()
{
    int        return_val;

    /* Who are we? */
    main_thread = pthread_self();

    /* Create a new thread to execute thread1_func(). */
    return_val = pthread_create(&child_thread,
                               (pthread_attr_t *)NULL,
                               (void *(*)(void*))thread_func,
                               (void *)NULL);
    check_error(return_val, "pthread_create()");

    /* Call the same function as the child thread. This function
     * will call pthread_exit() for us (we never return). */
    thread_func();
}
```

## Esempio 4 (2/2)

```
void
thread_func()
{
    pthread_t  calling_thread;

    calling_thread = pthread_self();

    if (pthread_equal(calling_thread, main_thread) == 0) {
        printf("Main thread in thread_func()\n");
    } else {
        printf("Child thread in thread_func()\n");
    }

    pthread_exit((void *)NULL);
}
```

# Inizializzazione dinamica

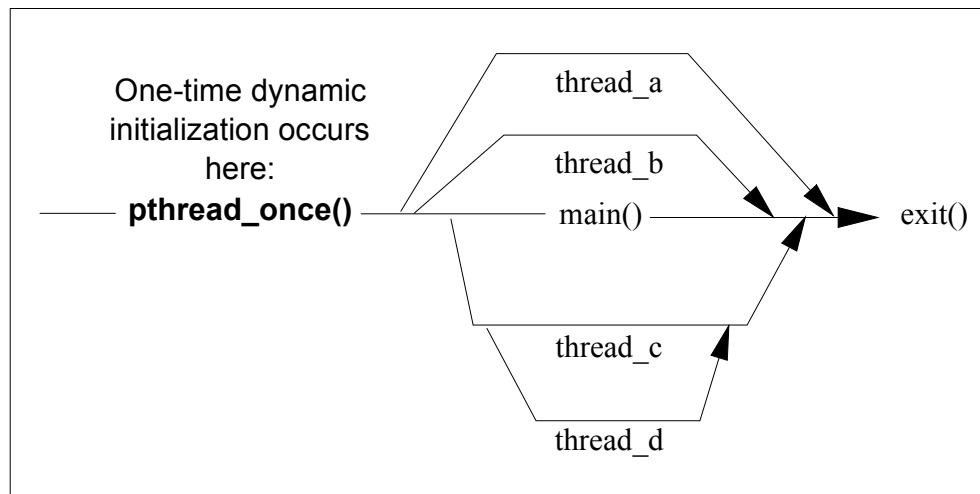
- Molte routine di libreria e applicazioni sono inizializzate dinamicamente. L'inizializzazione di un modulo avviene automaticamente quando esso viene chiamato la prima volta.
- L'inizializzazione dinamica viene utilizzata di solito per moduli che possono non andare in esecuzione. Ad esempio si può usare un codice del tipo:

```
static int func_x_inizialized = 0;
void func_x_init( )
{
    /* Qui va il codice di inizializzazione */
    ...
}
void func_x( )
{
    if (func_x_inizialized == 0){
        func_x_init ( )
        func_x_inizialized = 1;
    }
    /* Qui va il codice di func_x( ) */
    ...
}
```

# Inizializzazione dinamica

- Questa strategia funziona bene nel modello a processi. Nel modello a thread, provoca problemi di **corsa critica** (*race condition*).
  - ✦ Se due thread chiamano **func\_x** simultaneamente e verificano **func\_x\_initialized == 0**, entrambi eseguono **func\_x\_init**.
- Per risolvere questo problema si usa:

```
pthread_once_t    once_control = PTHREAD_ONCE_INIT;  
  
int pthread_once(  
    pthread_once_t  
    void  
);  
  
*once_control,  
(*init_routine) (void)
```



# Inizializzazione dinamica

- Questa strategia funziona bene nel modello a processi. Nel modello a thread, provoca problemi di **corsa critica** (*race condition*).
  - ✦ Se due thread chiamano **func\_x** simultaneamente e verificano **func\_x\_initialized == 0**, entrambi eseguono **func\_x\_init**.
- Per risolvere questo problema si usa:

```
pthread_once_t    once_control = PTHREAD_ONCE_INIT;  
  
int  pthread_once(  
    pthread_once_t    *once_control,  
    void              (*init_routine) (void)  
);
```

- **pthread\_once** garantisce che una funzione di inizializzazione è chiamata una ed una sola volta. *once\_control* è utilizzato per determinare se la funzione è stata chiamata in precedenza.
- *once\_control* deve essere una variabile globale o statica, oppure non deve essere inizializzata con **PTHREAD\_ONCE\_INIT**

```

#include <pthread.h>

static pthread_once_t  func_x_initialized = PTHREAD_ONCE_INIT;

extern void  fatal_error(int err_num, char *function);

void func_x_init()
{
    /* Initialization code for func_x() here */
    printf("In func_x_init() initialization\n");
}

void func_x()
{
    (void) pthread_once(&func_x_initialized, func_x_init);

    /* Code for func_x() here */
    printf("In func_x() main routine\n");
}

main()
{
    pthread_t  tid1, tid2;
    int  return_val;

    return_val = pthread_create(&tid1, (pthread_attr_t *)NULL,
                               (void *(*)(void*))func_x, (void *)NULL);
    check_error(return_val, "pthread_create() - 1");

    return_val = pthread_create(&tid2, (pthread_attr_t *)NULL,
                               (void *(*)(void*))func_x, (void *)NULL);
    check_error(return_val, "pthread_create() - 2");

    func_x();
}

```

# Esempio

# Esercizi

- Completare gli esempi con le parti di codice mancante.
- Scrivere un programma multithreaded produttore-consumatore a buffer limitato che legge linee dallo standard output e le stampa a terminale ogni N secondi.
- Riscrivere gli esempi proposti in Java.